

Uitleg APP OVS-02GT

Bij de eerste installatie is het belangrijkste om de juiste toepassing (application) te kiezen. Let hierbij goed op de toepassing, schuifpoort, draaiport, slagboom etc. of het voor veiligheid of activatiedoeleinde is en of de detectie in een hoek (45°) of haaks (90°) op het voertuig is.

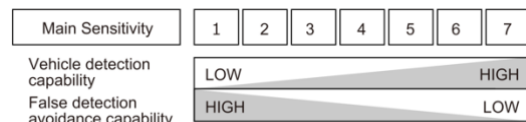
Mocht de toepassing verkeerd staan kan dit aangepast worden door de sensor te resetten. Doe dit via de 3 streepjes linksboven gevolgd door 'Reset to factory settings'.

Bereik van detectie

Deze parameter representeert het bereik van de sensor in meters (aangeduid in voet tussen haakjes). Het aanbevolen bereik is de breedte van de weg verminderd met 1,5 meter.

Hoofdgevoeligheid

Dit betreft de gevoeligheid van de detectie wanneer een voertuig het detectiegebied betreedt. Gelieve er rekening mee te houden dat een verhoogde gevoeligheid van voertuigdetectie kan leiden tot een toename van foutieve detecties voor bijv. voetgangers.

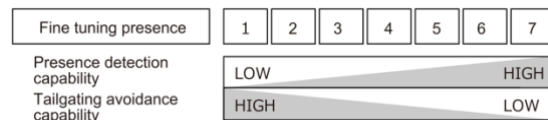


NOTE: *Verhogen wanneer: Voertuig wordt soms niet gedetecteerd
Trage reactie op detectie

*Verlagen wanneer: Voetgangers gedetecteerd worden

Fijnafstemming aanwezigheid

Deze parameter past de gevoeligheid aan voor de status van geen detectie. Het verdient aandacht dat een verhoging van de detectiegevoeligheid de bumperkleefdetectie kan verminderen.

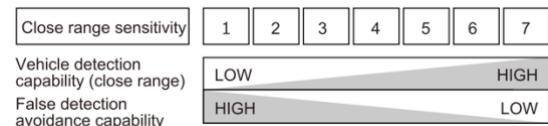


NOTE: *Verhogen wanneer: Het voertuig blijft in het veld, maar sensor detecteert niet

*Verlagen wanneer: Nadat het voertuig uit het veld is, blijft de sensor detecteren

Gevoeligheid op korte afstand

Deze parameter stelt de gevoeligheid in tussen 100 en 500 mm vanaf de sensor. Hoe hoger deze gevoeligheid, des te groter de kans op foutieve detecties.

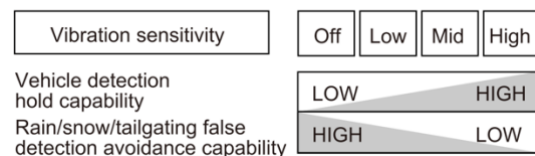


Detectie van zijdelingse benadering

Deze parameter is enkel te gebruiken in de 90° instelling. Het bevordert de gevoeligheid voor voertuigen die haaks (90°) gedetecteerd worden.

Trillingsgevoeligheid

Deze parameter beïnvloedt de duur van de detectie van een voertuig. Deze optie is beschikbaar om de impact van regen of sneeuw te verminderen. Een hogere instelling resulteert in een lagere kans op detectie van sneeuw of regen.

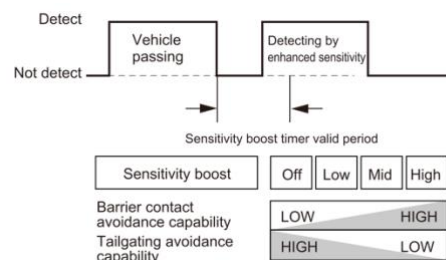


NOTE: *Verhogen wanneer: Het voertuig blijft in het veld, maar sensor detecteert niet

*Verlagen wanneer: Valse detectie door regen of sneeuw, of het al bumper klevend door de toegang

Gevoeligheidsversterking

Deze optie verbetert de gevoeligheid kort nadat een voertuig het detectiegebied heeft verlaten. Dit kan worden ingezet om terugrollende voertuigen te detecteren en de slagboom te openen om contact met het voertuig te voorkomen. Een hogere instelling resulteert in minder bumperkleefdetectie.



Timer gevoeligheidsversterking

Deze parameter bepaalt hoelang een voertuig kan worden geïdentificeerd als een terugrollend voertuig.

Reactietijd relais

Deze parameter beïnvloedt de detectietijd van de sensor. Een langere responstijd leidt tot minder foutieve detecties. Deze instelling heeft eveneens impact op een nauwkeurigere detectie van voetgangers

Relay response time	1	2	3	4
False detection avoidance capability	+100ms +200ms +300ms			
Response time	LOW HIGH			
	SHORT LONG			

NOTE: *Verhogen wanneer: Voetgangers gedetecteerd worden
*Verlagen wanneer: Een voertuig soms niet gedetecteerd wordt
Een voertuig op hogere snelheid niet gedetecteerd wordt

Timer aanwezigheidsdetectie

Deze parameter start de kalibratie opnieuw na een vooraf ingestelde periode om foutieve detectie als gevolg van veranderende omstandigheden te voorkomen.

NOTE: *Verhogen wanneer: Voertuigen lang in het detectie gebied kunnen verblijven
*Verlagen wanneer: De sensor blijft detecteren door een omgevingsfactor

Annulering schuifhek

Deze parameter beïnvloedt foutieve detecties bij het sluiten van een schuifhek. Bij activering van deze parameter kan de sensor het schuifhek meer negeren, maar dit gaat gepaard met het nadeel dat een voertuig onder een hoge hoek van de sensor mogelijk niet goed wordt gedetecteerd.

Slide gate cancellation	Off	On
Slide gate false detection avoidance capability	LOW HIGH	
Detection capability for angled entry	HIGH LOW	

Input & output scherm

Sensor Indicator

Met deze instelling kan de LED-indicator aan- en uitgeschakeld worden.

Heater

Hiermee kan ingesteld worden of de interne sensor verwarming geactiveerd moet worden zodra de temperatuur onder de 5° komt. De verwarming wordt weer uitgeschakeld zodra de temperatuur boven de 5° komt.

Heater	Off	Normal	High
Heater power	LOW HIGH		
Power consumption	90mA	220mA	300mA

*Power consumption is the maximum value when 24VDC is used

Mode

Hiermee kan het type output geselecteerd worden. Dit onderscheiden we in drie types.

Detection: dit is een normale detectie, waarin het contact geschakeld wordt

Pre-detection: dit de detectie in het gebied voordat de toegang geschakeld wordt.

Mask: dit voorkomt het maskeren van de sensor. Zodra de sensor gemaskeerd wordt voor meer dan 30sec. wordt een output verstuurd. Zodra de sensor voor meer dan 10sec. niet gemaskeerd wordt stopt deze output weer. Dit kan gebruikt worden om een waarschuwingssignaal af te geven.

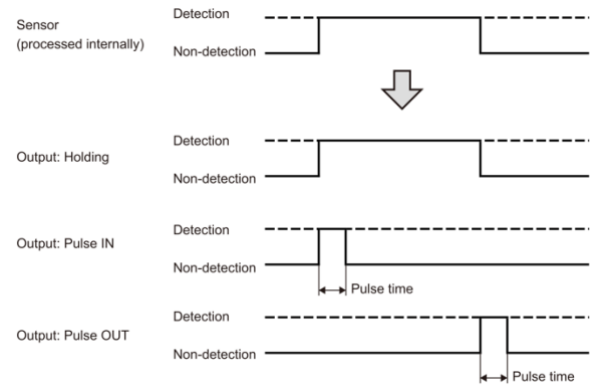
Output type & time

De methode waarop de output gegeven wordt. Dit wordt over het algemeen in de standaard instelling gelaten 'holding'.

Holding: output wordt vastgehouden gedurende de tijd dat er detectie is

Pulse IN: Bij detectie wordt een enkel contact gegeven voor de tijd die daarvoor is ingesteld.

Pulse OUT: Bij detectie wordt het contact pas gegeven op het moment dat het voertuig het veld weer verlaten heeft. De tijd van de pulse kan hierin ingesteld worden.



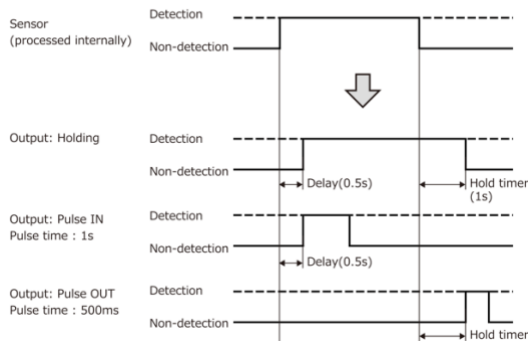
Delay/Hold Timer

Dit is de tijd nadat de status van de sensor verandert, ten opzichte van de verandering in de relay output.

Delay: vertraging tussen de detectie en de gegeven output

Hold timer: vertraging tussen de non-detectie en het stoppen van de output

e.g.) Delay: 0.5s, Hold timer: 1s



Delay	Off	0.5	1	2	3	4		
Hold timer	Off	0.5	1	2	3	10	30	60
Detection stability	LOW						HIGH	
Responsiveness	HIGH						LOW	

NOTE: Dit kan aangepast worden wanneer (bij gebruik van output type Holding)

*De tijd moet verkort worden wanneer: een snellere reactie gevraagd wordt

*De tijd moet verlengd worden wanneer: **Delay:** zodra de sensor zich in een moeilijk omgeving bevindt bijv. met veel voetgangers. Kan de output tijd vertraagd worden. Hierdoor heeft de sensor meer tijd om te meten of het daadwerkelijk een voertuig is of een voetganger.

Hold Timer: mocht de sensor overslaan in een geen-detectie status kan de output verlengd worden via de hold timer. Dit kan je toepassen wanneer je de gevoeligheid hiervoor niet wil verhogen.

Input

Over het algemeen laten we deze in de standaard instelling staat!

Door gebruikt te maken van de input kan een output gemaakt worden in combinatie met, of op basis van, de input van een externe output.

Link (OR gate, AND gate)

Hiermee kan een dubbele verificatie gemaakt worden en daarmee de betrouwbaarheid.

Inhibit

De output van de sensor kan gestopt worden door gebruik van een externe output

Wake

Een externe output kan gebruikt worden om de gevoeligheid te maximaliseren